# Installation Anleitung ADS-B Tracking

Diese Anleitungen sollen helfen eine umfangreiche Installation zu erleichtern.

## Schritt 1:

Wir benötigen folgendes:

1. USB-Stick für ADS-B Empfang https://amzn.to/3EYihHS
2. ADS-B Antenne für Outdoor https://amzn.to/46sea2z
3. Raspberry Pi 3+ / 4 / CM4 inkl. Netzteil / Gehäuse / SD-Karte usw. https://amzn.to/3ryeJZS
4. Installation Docker https://www.heise.de/news/Wie-man-Docker-auf-dem-Raspberry-Pi-in-15-Minuten-einrichtet-7524692.html
5. Installation docker-compose

Das ist der Empfänger aus dem werden die Signale von den Flugzeugen empfangen. Hierzu benötigen wir folgende Software: Docker Piaware / FlightAware Installation Damit kann nun eine Webseite aufgerufen werden, damit die Flugzeuge sichtbar sind über die IP des Raspberry mit dem Port 8084.

Über diesen Link sehe ich meine Daten die ich geteilt habe, wenn ich oben rechts auf den Knopf "Feeder hinzufügen" geklickt wurde.

https://www.flightaware.com/adsb/stats/site/205553

## Schritt 2:

Für eine weitere Visualisierung benötigen wir nun "Docker tar1090 Installation". Dieser Container kann und sollte nicht auf dem Raspberry Pi installiert werden auf dem FlightAware ist. Es sollte der Raspberry nicht weiter belastet werden. Die Installation ist möglich aber nicht ratsam. Deshalb meine Empfehlung: zweiten Docker Host z.B auf einem HomeLab Server mit Proxmox zu installieren. Dort kann nun mit der Installation begonnen werden.

Dokumentation: Docker tar1090 Installation

# Schritt 3:

Damit bei Flightradar24 ein kostenloser Business Account generiert wird, muss ein weiterer Docker Container installiert werden. Dieser liefert als Feeder die vom FlightAware Container empfangenen Daten direkt an Flightradar24. Hierzu muss ein kostenloser Account eingerichtet werden. Im Docker Compose File wird der Parameter "FR24KEY=abcdefghiyklmnopqrtstuvwxyz" eingetragen. Mit diesem Key weiß Flightradar24 welcher Account Daten liefert und stellt dann von Kostenpflichtig/Eingeschränkten Benutzer automatisch auf Business um.

Dokumentation: Docker Flightradar24



Revision #3
Created 2023-11-29 16:01:37 UTC by Joachim Hummel
Updated 2023-11-29 16:17:06 UTC by Joachim Hummel